

代替工法のための視覚・計測技術の実現可能性検討事業

< Createc Ltd >

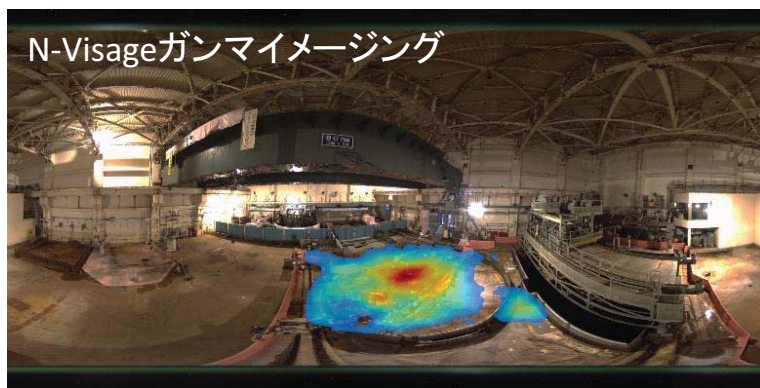
目的と目標

事業の目標: ガンマ線イメージング及び3Dレーザースキャンによる燃料デブリ位置特定の実現性の実証。

提案の強み: 福島にて実証済みのN-Visageの基本原理を基にしている。
システム: 小型、軽量、柔軟性のある配置及び高耐放射性を備える予定。

事業の概要と特長

OC Robotics社によるスネークアームロボットにCreatecが開発したN-Visageガンマカメラを搭載して使用。



本事業では以下を示すことに重点を置く。

1. 最大線量
2. 小型・迅速なシステム
3. 既存のレーザーセンサーを使用した内蔵式レーザースキャナ
4. イメージングプロセスとしての有効な配置

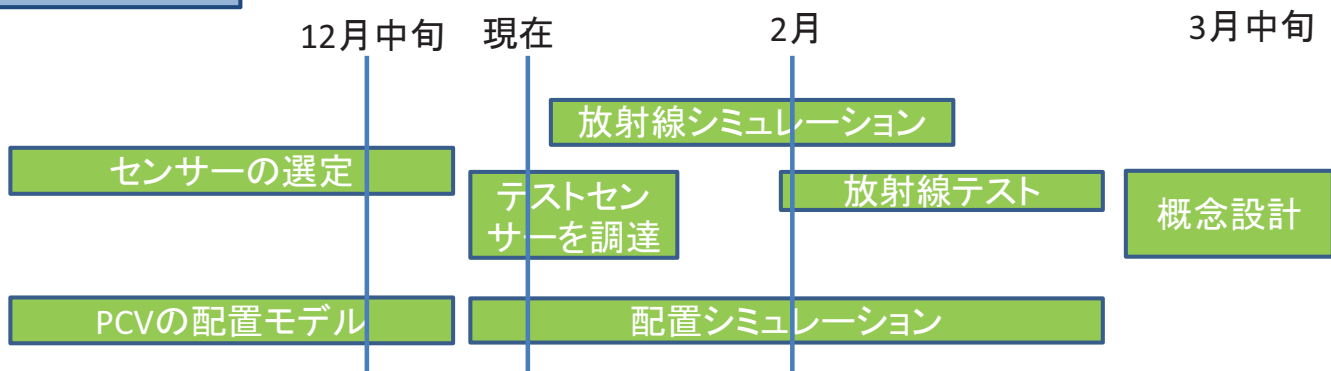
1

これまでに得られた成果／これから得られる見込みの成果

- ・ センサーオプションのレビュー完了
- ・ レーザーセンサー及び放射線センサーの実現可能なオプションを選定
- ・ これまでに得た結果が有望であること。
- ・ 次のフェーズでは測定やシミュレーションを通して耐放射線性を実証。



全体スケジュール



2